0. Introduzione

Obiettivi della guida:

- Impostare il Dobot CR in modalità controllo remoto via Modbus

In questo modo sarà possibile, mediante Modbus, controllare con un PLC il funzionamento del Dobot CR. Le funzioni disponibili comprendono l'avvio e l'arresto del braccio e la selezione di programmi dalla memoria del robot.

Prerequisiti:

- Software DobotStudio Pro 2.7.1
- Dobot CR connesso al DobotStudio

Revision #2
Created 2025-01-20 15:23:25 UTC by Davide Molino
Updated 2025-01-20 15:33:20 UTC by Davide Molino